

# Suficiencia o exhaustividad

Carlos Carleos, Norberto Corral

11 de octubre de 2022

## Índice

<b>1. suficiencia o exhaustividad de un estadígrafo</b>	<b>1</b>
1.1. ejemplo . . . . .	1
1.2. definición . . . . .	2
1.3. teorema de factorización . . . . .	2
1.3.1. enunciado . . . . .	2
1.3.2. demostración (caso discreto) . . . . .	2
1.3.3. <b>EXTRA</b> caso general . . . . .	2
1.4. demostración de no exhaustividad/suficiencia . . . . .	2
1.5. ejemplos . . . . .	3
1.5.1. suficiencia normal . . . . .	3
1.5.2. <b>EXTRA</b> suficiencia parcial . . . . .	3
1.6. estadígrafo mínimamente exhaustivo / estadístico suficiente minimal . . . . .	3
<b>2. la familia exponencial <math>k</math>-paramétrica</b>	<b>4</b>
2.1. definición . . . . .	4
2.2. parametrización natural . . . . .	5
2.3. ejemplos . . . . .	5
2.3.1. $B(n, p)$ con $n$ conocido, $0 < p < 1$ . . . . .	5
2.3.2. $\gamma(p, a)$ , $p, a > 0$ . . . . .	5
2.3.3. Poisson( $\lambda$ ), $\lambda > 0$ . . . . .	5
2.3.4. $N(\mu, \sigma)$ . . . . .	5
2.4. teorema . . . . .	5

## 1. suficiencia o exhaustividad de un estadígrafo

- $X$  población,  $X \hookrightarrow F_\theta$ ,  $\theta \in \Theta$
- $\vec{X} = (X_1, \dots, X_n)$  muestra
- $T = T(\vec{X})$  estadígrafo
- en la muestra  $\vec{X}$  puede haber información irrelevante para estimar  $\theta$
- por ejemplo, si  $X \hookrightarrow B(p)$ , para estimar  $p$  es irrelevante el orden de éxitos y fracasos; sólo son relevantes sus frecuencias
- se pretende que un estadígrafo conserve toda la información relevante de  $\vec{X}$  para estimar  $\theta$

### 1.1. ejemplo

- considerar el lanzamiento de una moneda tres veces, en el que se obtiene la muestra (cara, cruz, cruz)
- se pretende estimar  $p = \Pr(\text{cara})$
- ¿es relevante el orden una vez que se sabe el recuento (cara: 1, cruz: 2)?

- no, porque entonces la probabilidad de la muestra ya no depende de  $p$ :

$$\Pr[\text{cara, cruz, cruz} \mid (\text{cara: 1, cruz: 2})] = \frac{\Pr(\text{cara, cruz, cruz})}{\Pr(\text{cara: 1, cruz: 2})} = \frac{p(1-p)^2}{3p(1-p)^2} = \frac{1}{3}$$

- el recuento es suficiente: conserva por completo la información relevante

## 1.2. definición

- Un estadígrafo  $T$  es **exhaustivo** o **suficiente** para estimar  $\theta$  si la distribución de  $\vec{X}$  condicionada a  $T = t$  no depende de  $\theta$ .

## 1.3. teorema de factorización

### 1.3.1. enunciado

- $T$  es exhaustivo si y sólo si existen  $g$  y  $h$  tales que

$$f(\vec{x}, \theta) = g(t, \theta) \cdot h(\vec{x})$$

con  $t = T(\vec{x})$ .

### 1.3.2. demostración (caso discreto)

( $\Rightarrow$ ) Por un lado,  $f(\vec{x}, \theta) = f(\vec{x}, \theta \mid T = t) \cdot f_T(t, \theta)$ . Por otro, si  $T$  es suficiente entonces  $f(\vec{x}, \theta \mid T = t)$  no depende de  $\theta$  y basta tomar  $g(t, \theta) = f_T(t, \theta) = \sum_{T(\vec{x})=t} f(\vec{x}, \theta)$  y  $h(\vec{x}) = f(\vec{x}, \theta \mid T = T(\vec{x}))$

( $\Leftarrow$ ) Sea  $f(\vec{x}, \theta) = g(t, \theta) \cdot h(\vec{x})$  con  $t = T(\vec{x})$ . Sea  $A_t = \{\vec{x} \mid T(\vec{x}) = t\}$ . Entonces

$$f(\vec{x}, \theta \mid T = t) = \begin{cases} 0 & T(\vec{x}) \neq t \\ \frac{f(\vec{x}, \theta)}{f(t, \theta)} = \frac{f(\vec{x}, \theta)}{\sum_{\vec{y} \in A_t} f(\vec{y}, \theta)} = \frac{g(T(\vec{x}), \theta) \cdot h(\vec{x})}{\sum_{\vec{y} \in A_t} g(T(\vec{y}), \theta) \cdot h(\vec{y})} = \frac{g(t, \theta) \cdot h(\vec{x})}{\sum_{\vec{y} \in A_t} g(t, \theta) \cdot h(\vec{y})} = \frac{h(\vec{x})}{\sum_{\vec{y} \in A_t} h(\vec{y})} & T(\vec{x}) = t \end{cases}$$

que no depende de  $\theta$ , luego  $T$  es suficiente para  $\theta$ .

### 1.3.3. EXTRA caso general

- véanse
  - ejemplos primero y sexto de condicionamiento como desintegración
  - capítulo 2.6 *Characterization of sufficiency* de *Testing statistical hypotheses, second edition* de E.L. Lehmann
  - suplemento IV, pág. 550 de *Estadística matemática* de A.A. Borovkov, KP 519B 3 en la biblioteca
- si el soporte de  $X$  depende de  $\theta$ ,
  - Sufficient statistics and intrinsic accuracy, sección 4
  - sea  $X$  con soporte  $(0, \theta)$ ; si  $T$  no involucra  $\theta$ , es obvio que al fijar  $T = t$  la distribución del máximo  $X_{(n)}$  tiene que depender de  $\theta$ , a menos que  $T$  sea  $X_{(n)}$  o una función suya; así, si existe un estadígrafo suficiente tiene que ser función sólo de  $X_{(n)}$

## 1.4. demostración de no exhaustividad/suficiencia

- Sean dos muestras  $\vec{x} = (x_1, \dots, x_n)$  y  $\vec{y} = (y_1, \dots, y_n)$  tales que  $T(\vec{x}) = T(\vec{y})$ .
- Si  $\frac{f(\vec{x}, \theta)}{f(\vec{y}, \theta)}$  depende de  $\theta$ ,  $T$  no es exhaustivo.
- Si lo fuera,

$$\frac{f(\vec{x}, \theta)}{f(\vec{y}, \theta)} = \frac{g(T(\vec{x}), \theta)h(\vec{x})}{g(T(\vec{y}), \theta)h(\vec{y})} = \frac{g(t, \theta)h(\vec{x})}{g(t, \theta)h(\vec{y})} = \frac{h(\vec{x})}{h(\vec{y})}$$

no dependería de  $\theta$ .

## 1.5. ejemplos

### 1.5.1. suficiencia normal

- $\vec{X}$ , la propia muestra, es trivialmente un estadígrafo exhaustivo
- $\vec{X}_{(\cdot)} = (X_{(1)}, \dots, X_{(n)})$ , la muestra ordenada, es exhaustivo en muestreo aleatorio simple
- $X \hookrightarrow U(0, \theta] \implies X_{(n)}$  es suficiente para  $\theta$ 
  - (sean  $[\ ]$  los corchetes de Iverson)
  - $f(\vec{x}, \theta) = \prod_{i=1}^n \frac{1}{\theta} [x_i < \theta] = \frac{1}{\theta^n} [x_{(n)} < \theta] = g(t, \theta)h(\vec{x})$  con  $t = x_{(n)}$  y  $h(\cdot) = 1$
  - hay dificultades al condicionar a sucesos con probabilidad nula
- $X \hookrightarrow N(\mu, \sigma)$ ,  $\sigma$  conocida  $\implies T = \bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$  es exhaustivo para  $\mu$
- $X \hookrightarrow N(\mu, \sigma)$ ,  $\mu$  conocida  $\implies T = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \mu)^2$  es exhaustivo para  $\sigma$
- $X \hookrightarrow N(\mu, \sigma)$ ,  $\sigma$  conocida  $\implies \bar{X}^2$  no es suficiente para  $\mu$
- $X \hookrightarrow N(\mu, \sigma)$ ,  $\mu$  y  $\sigma$  desconocidas  $\implies \bar{X}, S^2$  es exhaustivo para  $(\mu, \sigma)$

### 1.5.2. EXTRA suficiencia parcial

- $X \hookrightarrow N(\mu, \sigma)$ ,  $\mu$  y  $\sigma$  desconocidas  $\implies S^2$  no es suficiente para  $\sigma$
- $X \hookrightarrow N(\mu, \sigma)$ ,  $\mu$  y  $\sigma$  desconocidas  $\implies \bar{X}$  ¿es suficiente para  $\mu$ ?
  - según la definición de suficiencia:

```
f_gaus(x,mu,sigma) := 1/sigma/sqrt(2*pi)*e^(-(x-mu)^2/2/sigma^2) $
f_gaus_muestra(X,mu,sigma) := apply("*", f_gaus(X,mu,sigma)) $
f_gaus_media(xmedia,mu,sigma,n) := f_gaus(xmedia,mu,sigma/sqrt(n)) $
media(X) := apply("+", X) / length(X) $
f_gaus_cond(X,mu,sigma,t) :=
  f_gaus_muestra(X,mu,sigma) / f_gaus_media(t,mu,sigma,length(X)) $
n : 10 $
X : makelist (x[i], i, 1, n) $
freeof (mu, ratsimp(f_gaus_cond (X, mu, sigma, media(X)))) ; /* true */
```
  - pero  $\bar{X} \hookrightarrow N\left(\mu, \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right)$  luego la muestra incluye más información sobre  $\mu$  a través de la dispersión  $S^2$
  - ejercicio 36 del capítulo 3, pág. 122, de *Testing statistical hypotheses, second edition* de E.L. Lehmann
    - $T$  es **parcialmente suficiente** para  $\mu$  si
      - ◊  $f(\vec{x}, \mu, \sigma \mid T = t)$  no depende de  $\mu$
      - ◊ la distribución de  $T$  no depende de  $\sigma$
    - $\bar{X}$  no es parcialmente suficiente para  $\mu$
  - ejemplo 2.1 de <https://www.jstor.org/stable/1403095>: el estadígrafo (parcialmente) suficiente para  $\mu$  es  $(\bar{X}, S^2)$

## 1.6. estadígrafo mínimamente exhaustivo / estadístico suficiente minimal

- un estadígrafo  $T$  induce una partición  $\phi$  del espacio  $X(\Omega)^n$ , de forma que  $\vec{x} \sim \vec{y} \iff T(\vec{x}) = T(\vec{y})$
- una partición es suficiente si induce un estadígrafo suficiente
- una partición es **suficiente minimal** si es suficiente y cualquier otra partición suficiente es un refinamiento suyo
- un estadígrafo es **suficiente minimal** si induce una partición suficiente minimal

- la partición dada por la relación

$$\vec{x} \sim \vec{y} \iff \frac{f(\vec{x}, \theta)}{f(\vec{y}, \theta)} \text{ no depende de } \theta$$

es suficiente minimal;

demostración para el caso discreto:

- Sea  $T$  cualquier estadígrafo asociado a dicha partición. Sea  $\vec{x}'$  tal que  $T(\vec{x}') = t$ . Entonces

$$f(\vec{x}', \theta | T = t) = \frac{f(\vec{x}', \theta)}{f_T(t, \theta)} = \frac{f(\vec{x}', \theta)}{\sum_{T\vec{x}=t} f(\vec{x}, \theta)} = \frac{1}{\sum_{T\vec{x}=t} \frac{f(\vec{x}, \theta)}{f(\vec{x}', \theta)}}$$

no depende de  $\theta$ , luego  $T$  es suficiente.

- Sea  $T'$  otro estadígrafo suficiente y  $T'(\vec{x}) = T'(\vec{x}') = t'$ , es decir,  $\vec{x}$  y  $\vec{x}'$  pertenecen al mismo elemento de la partición asociada a  $T'$ . Entonces

$$f(\vec{x}, \theta | T' = t') = \frac{f(\vec{x}, \theta)}{f_{T'}(t', \theta)}$$

y

$$f(\vec{x}', \theta | T' = t') = \frac{f(\vec{x}', \theta)}{f_{T'}(t', \theta)}$$

son independientes de  $\theta$  y su cociente

$$\frac{f(\vec{x}, \theta | T' = t')}{f(\vec{x}', \theta | T' = t')} = \frac{f(\vec{x}, \theta)}{f(\vec{x}', \theta)}$$

también, luego  $T(\vec{x}) = T(\vec{x}')$  y  $\vec{x}$  y  $\vec{x}'$  pertenecen al mismo elemento de la partición asociada a  $T$ , luego la de  $T'$  es un refinamiento de la de  $T$ . Por tanto,  $T$  es mínimamente suficiente.

- ejemplo

- $X \hookrightarrow \text{Exp}(\lambda)$ ,  $T = \sum_{i=1}^n X_i$
- $f(\vec{x}, \lambda) = \lambda^n e^{-\lambda \sum x_i} = \lambda^n e^{-\lambda t} = g(t, \lambda)h(\vec{x})$  con  $h(\vec{x}) = 1$ , luego  $T$  es suficiente
- $T$  es minimal suficiente porque

$$\frac{f(\vec{x}, \lambda)}{f(\vec{y}, \lambda)} = \frac{\lambda^n e^{-\lambda \sum x_i}}{\lambda^n e^{-\lambda \sum y_i}} = e^{-\lambda(\sum x_i - \sum y_i)} = e^{-\lambda[T(\vec{x}) - T(\vec{y}_i)]}$$

no depende de  $\lambda$  sii  $T(\vec{x}) = T(\vec{y}_i)$

## 2. la familia exponencial $k$ -paramétrica

- incluye a la mayoría de distribuciones habituales

### 2.1. definición

- una familia de distribuciones  $\{F_\theta | \theta \in \Theta \subset \mathbb{R}^k\}$  pertenece a la familia exponencial  $k$ -paramétrica si
  - el soporte  $\{\vec{x} | f(\vec{x}, \theta)\}$  no depende de  $\theta$
  - existen  $D, Q_1, \dots, Q_k, S, T_1, \dots, T_k$  tales que

$$f(\vec{x}, \vec{\theta}) = \exp \left[ S(\vec{x}) + D(\vec{\theta}) + \sum_{j=1}^k Q_j(\vec{\theta}) T_j(\vec{x}) \right]$$

$$f(\vec{x}, \vec{\theta}) = c(\vec{\theta}) h(\vec{x}) e^{\sum Q_j(\theta) T_j(\vec{x})}$$

## 2.2. parametrización natural

- parametrizando  $\eta_j = Q_j(\theta)$  se tiene la parametrización natural

$$f(\vec{x}, \vec{\eta}) = c^*(\vec{\eta})h(\vec{x})e^{\sum \eta_j T_j(\vec{x})}$$

- el espacio paramétrico natural es

$$H = \left\{ \vec{\eta} : \int_{\mathbb{R}^n} h(\vec{x})e^{\sum \eta_j T_j(\vec{x})} d\vec{x} < \infty \right\}$$

## 2.3. ejemplos

### 2.3.1. $B(n, p)$ con $n$ conocido, $0 < p < 1$

- $f(x, p) = \binom{n}{x} p^x (1-p)^{n-x} = \binom{n}{x} (1-p)^n \left(\frac{p}{1-p}\right)^x = \binom{n}{x} (1-p)^n e^{x \ln \frac{p}{1-p}}$
- parámetro natural  $\eta = \ln \frac{p}{1-p}$
- $f(x, \eta) = \binom{n}{x} \left(\frac{1}{1+e^{-\eta}}\right)^n e^{x\eta}$

### 2.3.2. $\gamma(p, a)$ , $p, a > 0$

- $f(x, p, a) = \frac{a^p}{\Gamma(p)} e^{-ax} x^{p-1} = \frac{a^p}{\Gamma(p)} \frac{1}{x} e^{-ax+p \ln x}$
- $p$  y  $a$  son parámetros naturales, con  $T_1 = -x$  y  $T_2 = \ln x$

### 2.3.3. Poisson( $\lambda$ ), $\lambda > 0$

- $f(x, \lambda) = e^{-\lambda} \frac{\lambda^x}{x!} = \frac{1}{x!} e^{-\lambda} e^{x \ln \lambda}$
- $\eta = \ln \lambda$  es parámetro natural

### 2.3.4. $N(\mu, \sigma)$

- $f(x, \mu, \sigma) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}} = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2+\mu^2-2\mu x}{2\sigma^2}} = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{\mu^2}{2\sigma^2}} e^{-\frac{x^2-2\mu x}{2\sigma^2}} = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{\mu^2}{2\sigma^2}} e^{-\frac{x^2}{2\sigma^2} + 2x \frac{\mu}{\sigma^2}}$
- parámetros naturales  $\eta_1 = \frac{1}{\sigma^2}$ ,  $\eta_2 = \frac{\mu}{\sigma^2}$
- $T_1 = -\frac{x^2}{2}$ ,  $T_2 = 2x$

## 2.4. teorema

- sea  $\vec{X} = (\vec{X}_1, \dots, \vec{X}_n)$  una muestra obtenida del vector aleatorio  $\vec{X}$ , perteneciente a la familia exponencial  $k$ -paramétrica con densidad

$$f(\vec{x}, \vec{\eta}) = c(\vec{\eta})h(\vec{x})e^{\sum_{j=1}^k \eta_j T_j(\vec{x})}$$

para los  $\vec{x}$  con  $f(\vec{x}, \vec{\eta}) > 0$ ;

- supóngase que el espacio paramétrico natural  $H$  contiene un abierto de  $\mathbb{R}^k$
- entonces  $\vec{W} = (W_1, \dots, W_k)$  con  $W_i = \sum_{j=1}^n T_j(\vec{x}_j)$  es mínimamente exhaustivo
- demonstración

- $\vec{W}$  es exhaustivo por el teorema de factorización:  $f(\vec{x}_1, \dots, \vec{x}_n, \vec{\eta}) = c(\vec{\eta})^n \prod_{i=1}^n h(\vec{x}_i) e^{\sum_{j=1}^k \eta_j \sum_{i=1}^n T_j(\vec{x}_i)} = c(\vec{\eta})^n \prod_{i=1}^n h(\vec{x}_i) e^{\sum_{j=1}^k \eta_j W_j} = g(\vec{w}, \vec{\eta}) H(\vec{x})$  con  $H(\vec{x}) = \prod_{i=1}^n h(\vec{x}_i)$ ,  $w_j = \sum_{i=1}^n T_j(\vec{x}_i)$ ,  $g(\vec{w}, \vec{\eta}) = c(\vec{\eta})^n e^{\sum_{j=1}^k \eta_j w_j}$
- $\vec{W}$  es minimal suficiente pues  $\vec{W}\vec{x} = \vec{W}\vec{y} \iff \frac{f(\vec{x}, \vec{\eta})}{f(\vec{y}, \vec{\eta})}$  es independiente de  $\vec{\eta}$ :

( $\Leftarrow$ ) sean  $\vec{x}$  y  $\vec{y}$  tales que  $\frac{f(\vec{x}, \vec{\eta})}{f(\vec{y}, \vec{\eta})}$  es independiente de  $\vec{\eta}$ ; entonces

$$\frac{f(\vec{x}, \vec{\eta})}{f(\vec{y}, \vec{\eta})} = \frac{H(\vec{x})}{H(\vec{y})} e^{\sum \eta_j [W_j(\vec{x}) - W_j(\vec{y})]}$$

que es independiente de  $\vec{\eta}$  sii  $\vec{W}\vec{x} = \vec{W}\vec{y}$ ; si no fuera así, supóngase sin pérdida de generalidad que  $W_1\vec{x} \neq W_1\vec{y}$  y

$$\forall \vec{\eta} \in \mathbb{H}, \quad \sum_{j=1}^k \eta_j [W_j(\vec{x}) - W_j(\vec{y})] = 0$$

sean ahora  $\vec{\eta} = (\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_k)$  y  $\vec{\eta}^* = (\eta_1 + \epsilon, \eta_2, \dots, \eta_k)$  dentro de un abierto de  $\mathbb{H}$ ; entonces  $0 = \sum_{j=1}^k \eta_j^* [W_j(\vec{x}) - W_j(\vec{y})] - \sum_{j=1}^k \eta_j [W_j(\vec{x}) - W_j(\vec{y})] = \epsilon [W_1(\vec{x}) - W_1(\vec{y})] + \underbrace{\sum_{j=2}^k \eta_j [W_j(\vec{x}) - W_j(\vec{y})]}_{\vec{\eta} \in \mathbb{H} \Rightarrow = 0} = \epsilon [W_1(\vec{x}) - W_1(\vec{y})] \neq 0$  y llegaríamos a una contradicción;

( $\Rightarrow$ ) sean  $\vec{x}$  y  $\vec{y}$  tales que  $\vec{W}\vec{x} = \vec{W}\vec{y}$ ; entonces  $\frac{f(\vec{x}, \vec{\eta})}{f(\vec{y}, \vec{\eta})} = \frac{H(\vec{x})}{H(\vec{y})} e^{\sum \eta_j [W_j(\vec{x}) - W_j(\vec{y})]} = \frac{H(\vec{x})}{H(\vec{y})}$  que es independiente de  $\vec{\eta}$